



ロボットを題材とした 技術者育成トレーニング デモンストレーション & 体験会

ロボット技術を題材とした技術トレーニングの有効性を是非体感してください。

ロボット工学は、産業界で標準的に求められる工学要素を幅広く網羅する分野であることから、ロボットを構成する技術要素を学習することは、技術者としての基礎力向上に有効です。
また、ロボットという存在自体が技術者としての知的好奇心を刺激し、そのロボットを介したインプット/アウトプットを繰り返すというシチュエーションが学習効果を高めます

今回の特別体験会は、ロボットを題材とした各種カリキュラムをダイジェスト的に体験頂ける構成となっております。
ロボットを題材とした技術トレーニングの有効性を是非体感してください。

< 主なデモンストレーション教材 >

これからの安全・環境技術の開発をサポートする カーロボティクス・プラットフォームRoboCar (ロボカー)

RoboCarは、ロボット技術を搭載した1/10サイズの電気自動車プラットフォームです。ステレオカメラによるリアルタイム画像処理を始めとする充実した環境認識機能を持ち、自律走行等のカーロボティクス、先進安全自動車 (Advanced Safety Vehicle)、環境対策技術等の研究・開発にお使い頂ける1/10サイズの電気自動車プラットフォームです。



RoboCar™ (外観なし)

2月23日(火)

時間 13:00 - 16:00

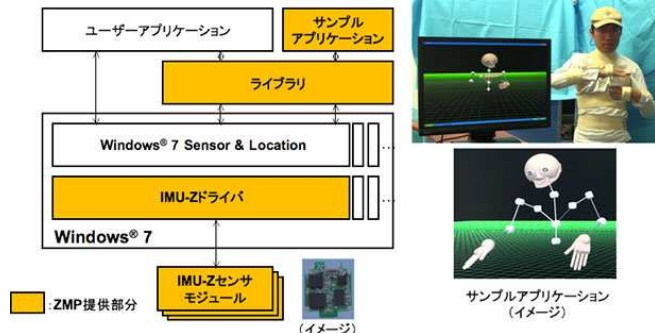
会場 テクノプラザ本館

費用 無料

協力 株式会社パソナテック

ワイヤレスモーションセンサ & SDK「e-nuvo IMU-Z」

「e-nuvo IMU-Z」は、モーションセンサモジュールと、ソフトウェア開発キット(SDK)から構成されます。
早稲田大学高西研究室の「人間計測センサシステム」を、研究開発用SDKおよび教材(テキストを含む)として製品化するもので、第1段として「姿勢センサ」をベースに製品化を行います。



MATLAB/Simulinkを活用した実践モデルベース設計

運動方程式をベースとしたモデルの立て方、MATLAB/Simulinkでのモデルの記述方法、制御系設計の基礎、シミュレーション手法等をご紹介します。

ロボットを活用した組込みシステム開発実習

V字プロセスに従った組込みソフトウェアの実装技術をロボットを活用することにより、組込みシステム開発の流れを企業の新入社員、管理者などにも、わかりやすく解説します。

情報系学科におけるロボット制御実習

画像処理などの上位システムと、モータ・センサ等の下位層を繋ぐ、ロボットシステムを構築。JAVA、.NET Framework対応言語などの環境を活用したロボット実習の実例を紹介します。

CATIA V5 モデリング作業時間の短縮の為の機能活用(パワーコピー)

**充実のCATIA V5セミナー！
エキスパートコース
新コース開催のご案内**

開催日	フリー日程
講座概要	パワーコピーの概要を理解し、使用頻度の高い形状を登録、適用する一連の流れを習得します。 1. パワーコピー 2. パワーコピー演習 3. パワーコピー演習解説
前提知識	「CATIA V5 基本 & パートデザイン」コースを受講された方または、「CATIA V5 基本 & パートデザイン」コース受講レベルと同等の操作経験がある方 5名 (最少開催人数3名)
定員	5名 (最少開催人数3名)
講義会場	テクノプラザ本館 212研修室
講師	株式会社パソナテック
受講料	17,000円(県内価格) / 20,000円(県外価格)

フリー日程・より受講の便宜を図るため受講希望企業・団体の方との日程調整の上でテクノプラザ本館にて実施する講座です。最少開催人数以上のお申込みが集まった場合に、日程調整の上、開催させて頂きます。お気軽にお申込み、お問合わせください。日程については可能な限り御希望に応えますが、調整の結果、御希望に沿えない場合がありますので、予めご了承ください。

< お申込・お問合せ先 >

株式会社ブイ・アール・テクノセンター テクノプラザCADセミナー 研修・施設運営担当 大前・櫻井
TEL: 058-379-6370 (or 058-379-2281) FAX: 058-379-2282 E-Mail: tp-cad@vrtc.co.jp
〒509-0109 岐阜県各務原市テクノプラザ1丁目1番地